



СОЮЗ СОВЕТСКИХ
СОЦИАЛИСТИЧЕСКИХ
РЕСПУБЛИК

(19) **SU** (11) **1245257** **A3**

(51) 4 В 65 G 11/12

ГОСУДАРСТВЕННЫЙ КОМИТЕТ СССР
ПО ДЕЛАМ ИЗОБРЕТЕНИЙ И ОТКРЫТИЙ

ОПИСАНИЕ ИЗОБРЕТЕНИЯ

К ПАТЕНТУ

(21) 3605802/27-11

(22) 20.06.83

(31) 84224

(32) 24.06.82

(33) LU

(46) 15.07.86. Бюл. № 26

(71) Поль Вюрт С.А. (LU)

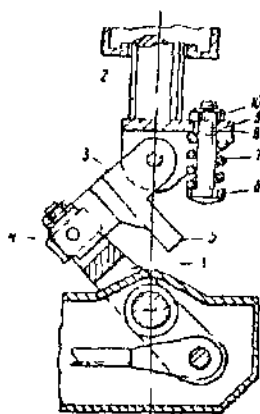
(72) Эдуард Лежиль и Эмиль Лонарди
(LU)

(53) 621.86.067 (088.8)

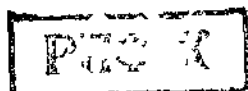
(56) Патент Франции 2469683,
кл. F 27 В 1/20, 1981.

(54) (57) 1. ПРИВОДНОЙ МЕХАНИЗМ КАЧАЮЩЕГОСЯ ЖЕЛОБА, установленного с возможностью поворота вокруг двух взаимно перпендикулярных осей, содержащий рычаг управления поворотом, имеющий те же степени свободы, что и желоб, и связанный одним своим концом с последним, и установленную с возможностью вращения вокруг про-

дольной оси и аксиального перемещения от отдельных приводов тягу, шарнирно соединенную одним концом с промежуточным рычагом, связанным посредством универсального шарнира с вторым концом рычага управления поворотом, отличающийся тем, что, с целью повышения надежности работы, промежуточный рычаг выполнен с выступом, а приводной механизм снабжен подвижным от привода в вертикальной плоскости толкателем, подпружиненным относительно нижней части тяги посредством пружины растяжения и установленным параллельно ей с возможностью воздействия на выступ для уменьшения угла между продольной осью промежуточного рычага и продольной осью рычага управления поворотом при его величине 180° .



Фиг. 1



(19) **SU** (11) **1245257** **A3**

2. Механизм по п.1, отличающийся тем, что он снабжен роликом, смонтированным на выступе промежуточного рычага с возможностью вращения относительно оси, перпендикулярной его продольной оси, и кольцом, закрепленным на нижнем конце толкателя концентрично относительно тяги.

3. Механизм по п.1, отличающийся тем, что тяга в нижней части выполнена с выступом, имеющим паз для размещения толкателя.

4. Механизм по п.1, отличающийся тем, что он снабжен гай-

кой для регулирования хода толкателя.

5. Механизм по пп.1-2, отличающийся тем, что привод толкателя выполнен в виде силового цилиндра.

6. Механизм по пп.1-2, отличающийся тем, что он снабжен направляющей, расположенной параллельно продольной оси, и дополнительным роликом, закрепленным на толкателе с возможностью взаимодействия с указанной направляющей.

1

2

Изобретение относится к устройствам управления рабочими элементами, в частности желобами, совершающими сложное движение, и может быть использовано в металлургической, строительной и других отраслях промышленности.

Цель изобретения - повышение надежности работы приводного механизма качающегося желоба.

На фиг.1 изображен приводной механизм качающегося желоба, общий вид; на фиг.2 - пример выполнения указанного механизма.

Приводной механизм качающегося желоба (не показан) фиг.1, установленного с возможностью поворота вокруг двух взаимно перпендикулярных осей, содержит рычаг 1 управления поворотом, имеющий те же степени свободы, что и желоб, и связанный одним своим концом с последним, установленную с возможностью вращения вокруг продольной оси и аксиального перемещения от отдельных приводов тягу 2, шарнирно соединенную одним концом с промежуточным рычагом 3, связанным посредством универсального шарнира 4 с вторым концом рычага 1 управления поворотом. Промежуточный рычаг 3 выполнен с выступом 5.

Приводной механизм качающегося желоба также содержит подвижный от привода в вертикальной плоскости тол-

катель 6, подпружиненный относительно нижней части тяги 2 посредством пружины 7 растяжения и установленный параллельно ей с возможностью взаимодействия на выступ 5 для уменьшения угла между продольной осью промежуточного рычага 3 и продольной осью рычага 1 управления поворотом при его величине равной 180° . Тяга 2 в нижней части выполнена с выступом 8, имеющим паз 9 для размещения толкателя 6. Для регулирования хода толкателя 6 предусмотрена гайка 10.

Приводной механизм качающегося желоба (фиг.2) может быть снабжен роликом 11, смонтированным на выступе 5 промежуточного рычага 3 с возможностью вращения относительно оси, перпендикулярной продольной оси промежуточного рычага и кольцом 12, закрепленным на нижнем конце толкателя 6 концентрично относительно тяги 2, направляющей 13, расположенной параллельно продольной оси тяги 2, дополнительным роликом 14, закрепленным на толкателе 6 с возможностью взаимодействия с направляющей 13. При этом привод толкателя может быть выполнен в виде силового цилиндра 15.

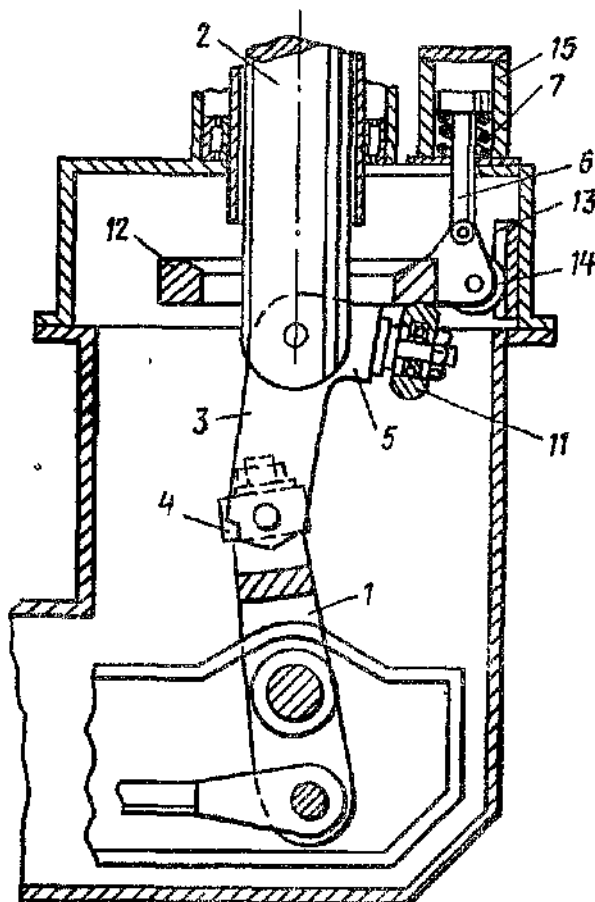
Приводной механизм качающегося желоба работает следующим образом.

При опускании толкателя 6 в результате воздействия кольца 12 на ролик 11 происходит поворот проме-

35

жуточного рычага 3 со смещением последнего относительно продольной оси тяги 2, что обеспечивает возможность надежной установки желоба

в вертикальное положение. При этом ролик 14 обеспечивает фиксацию кольца 12 в радиальном направлении.



фиг. 2

Составитель Н. Никутина

Редактор А. Лежнина Техред Л. Олейник

Корректор В. Бутяга

Заказ 3929/60

Тираж 833

Подписное

ВНИИПИ Государственного комитета СССР

по делам изобретений и открытий

113035, Москва, Ж-35, Раушская наб., д. 4/5

Производственно-полиграфическое предприятие, г. Ужгород, ул. Проектная, 4

