



ГОСУДАРСТВЕННЫЙ КОМИТЕТ
ПО ИЗОБРЕТЕНИЯМ И ОТКРЫТИЯМ
ПРИ ГКНТ СССР

ОПИСАНИЕ ИЗОБРЕТЕНИЯ

К АВТОРСКОМУ СВИДЕТЕЛЬСТВУ

1

2

(21) 4465865/27-11

(22) 06.01.89

(46) 23.12.90. Бюл. № 47

(75) Л.В.Тартасюк

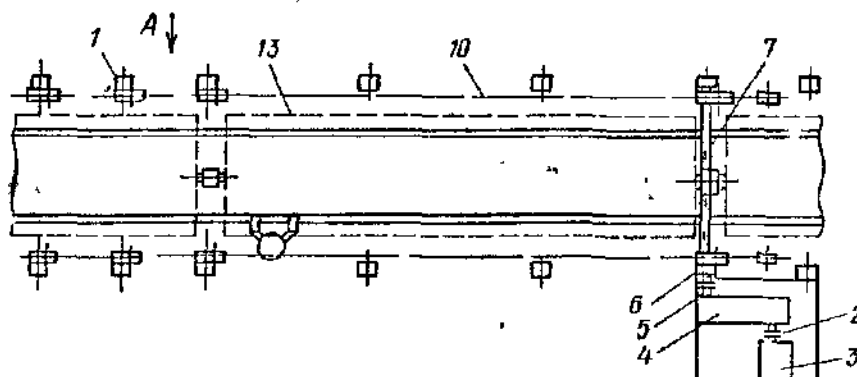
(53) 625.27 (088.8)

(56) Авторское свидетельство СССР
№ 409913, кл. В 61 F 3/12, 1972.

(54) МАНЕВРОВОЕ УСТРОЙСТВО ДЛЯ ПЕРЕМЕЩЕНИЯ ПОДВИЖНОГО ЖЕЛЕЗНОДОРОЖНОГО СОСТАВА

(57) Изобретение относится к железнодорожному транспорту и может использоваться при выполнении погрузочно-разгрузочных работ, выполняемых с подвижным железнодорожным составом, в угольной, горнорудной, цементной и др. отраслях промышленности. Цель изобретения - упрощение конструкции и повышение надежности. Устройство содержит раму 1, приводимый электродвигателем 2 через ре-

дуктор 4 цепной тяговой механизм, включающий цепь 10, смонтированную на неподвижной раме 1 портального типа и имеющий возможность переналадки для использования при погрузке единиц подвижного состава различных типоразмеров, механизм, предотвращающий самоход вагонов. Тяговый цепной механизм представляет собой две параллельные в вертикальной плоскости ветви цепи 10, расположенные по обеим сторонам железнодорожной колеи. На ветвях цепи смонтированы две толкающие балки, длина каждой ветви цепи более чем вдвое превышает длину единицы подвижного состава. Балки расположены на ветвях цепи так, чтобы обеспечивать свободный проход состава на высоте под устройством. Когда одна балка заканчивает проталкивание вагона, другая входит в зацепление со следующим вагоном. 5 ил.



Фиг 1

Изобретение относится к устройствам, используемым при маневровых работах с подвижным железнодорожным составом при проведении погрузочно-разгрузочных работ на подъездных железнодорожных путях предприятий угольной, горнорудной, металлургической, нефтехимической промышленности, промышленности строительных материалов и ряда других аналогичных областей.

Цель изобретения – упрощение конструкции и повышение надежности.

На фиг. 1 изображено устройство, вид сверху, на фиг. 2 – вид А на фиг. 1; на фиг. 3 – порталная рама, общий вид; на фиг. 4 – вид Б на фиг. 3; на фиг. 5 – вид В на фиг. 4.

Устройство состоит из установленного на неподвижной раме порталного типа тягового механизма 1 перемещения, включающего в себя электродвигатель 2, муфту 3, передающую движение от электродвигателя к редуктору 4, и муфту 5, передающую движение от редуктора к установленному в подшипниковых узлах 6 приводному валу с тяговыми звездочками 7, передающему движение двум натянутым на направляющих звездочках 8 вертикально расположенным с обеих сторон железнодорожного полотна 9 ветвям бесконечной цепи 10 с закрепленными на них двумя равнорасположенными толкающими балками 11. Вдоль железнодорожного полотна 9 устанавливаются механизмы 12 фиксации в местах, соответствующих габаритам единиц подвижного состава трех типоразмеров (четырёх-, шести- и восьмиосных). Направляющие звездочки 8 содержат подшипники, установленные на оси, которые крепятся к раме 1.

Перемещение единицы подвижного состава происходит при помощи толкающей балки 11, которая опирается на торцовую плоскость вагона 13 выше автосцепки. Вторая балка 11 в это время движется в противоположном направлении. После полного перемещения единицы подвижного состава срабатывает механизм 12 фиксации, пред-

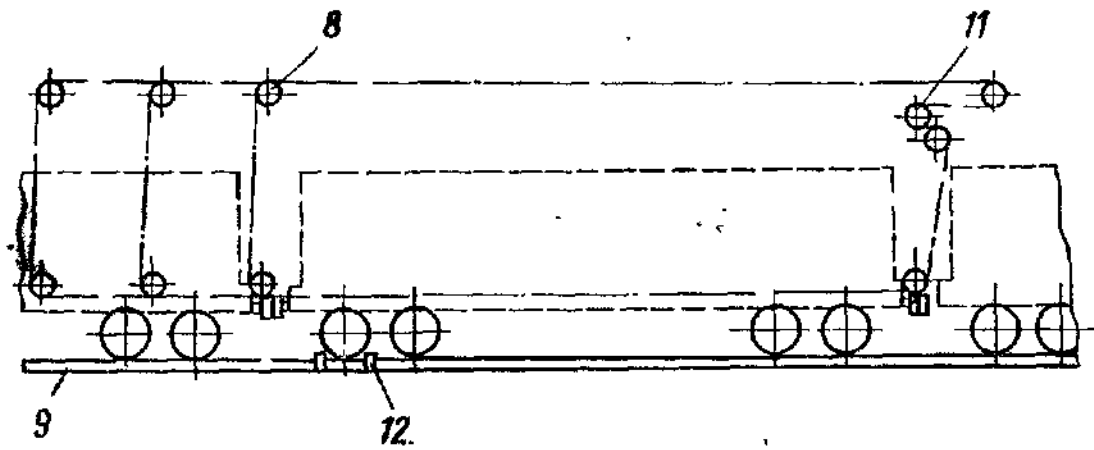
отвращающий самоход состава. При этом первая балка 11 выходит из зацепления, а вторая входит в зацепление со следующей единицей подвижного состава. Затем оператор отключает фиксирующий механизм 12 и продолжает погрузочно-разгрузочные работы. Для работы с любым типоразмером единицы подвижного состава предусмотрен вариант переналадки устройства на другой типоразмер. Эта операция выполняется следующим образом. Обе ветви цепи 10 наращиваются до необходимой длины и устанавливаются на направляющие звездочки, соответствующие другому типоразмеру единицы подвижного состава (указано пунктиром), одна из толкающих балок 11 переставляется так, чтобы расстояния между балками 11 на каждой цепи 10 были равны половине длины цепи. Обе ветви цепи 10 приводятся в движение электродвигателем 2 через муфту 3, редуктор 4, муфту 5 и приводной вал со звездочками 7, установленный в подшипниковых узлах 6.

Конструкция предлагаемого устройства позволяет производить перемещение загружаемого (разгружаемого) состава в любую сторону. При этом в работе находится механизм 12 фиксации, соответствующий типоразмеру загружаемой единицы подвижного состава, а остальные отключаются.

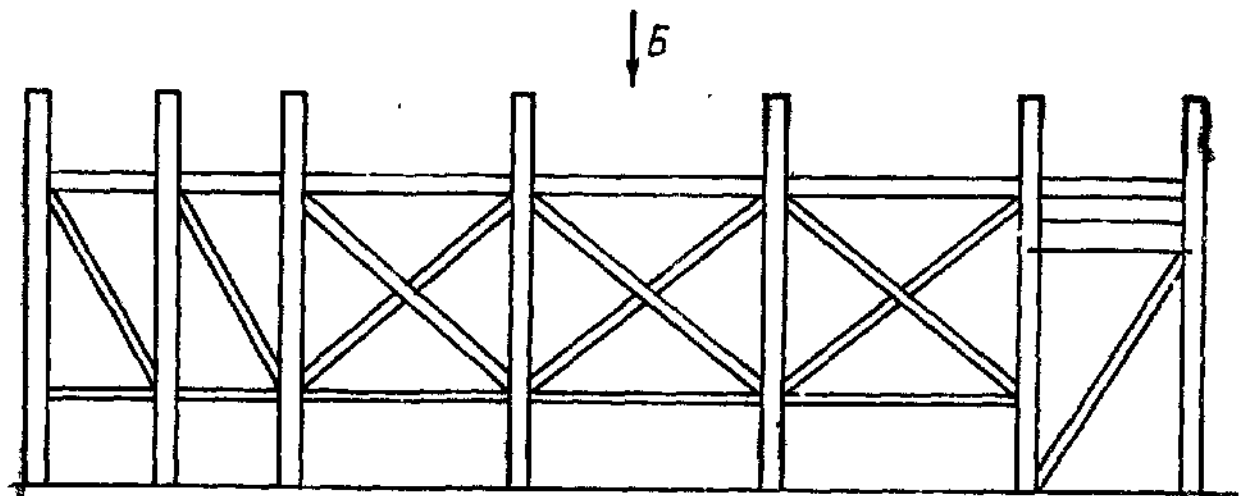
Формула изобретения

Маневровое устройство для перемещения подвижного железнодорожного состава, содержащее порталную раму, размещенную над железнодорожной колеей, и приводной тяговый механизм с толкающими балками, отличающееся тем, что, с целью упрощения конструкции и повышения надежности, упомянутый тяговый механизм выполнен в виде двух бесконечных цепей, размещенных на указанной порталной раме в вертикальных плоскостях по обе стороны от железнодорожной колеи, а упомянутые толкающие балки связаны своими концами с этими цепями.

Вид А

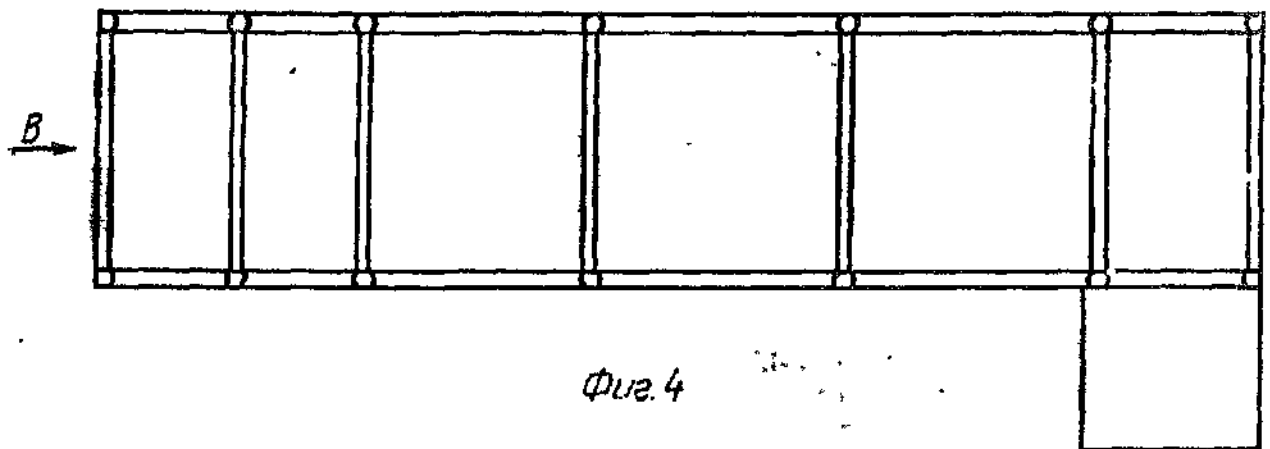


Фиг. 2



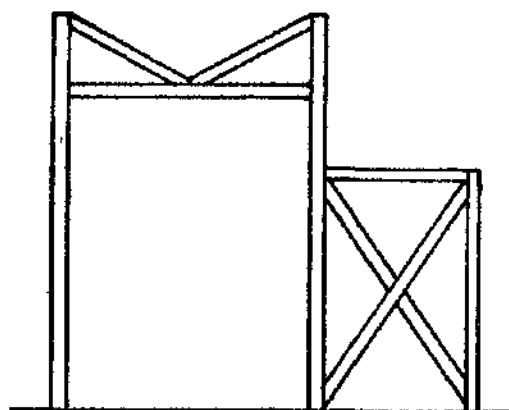
Фиг. 3

Вид Б



Фиг. 4

Вид В



Фиг. 5

Редактор Л.Гратилло	Составитель И.Терехов Техред М.Моргентал	Корректор Н.Ревская
---------------------	---	---------------------

Заказ 3952	Тираж 387	Подписное
ВНИИПИ Государственного комитета по изобретениям и открытиям при ГКНТ СССР 113035, Москва, Ж-35, Раушская наб., 4/5		

Производственно-издательский комбинат "Патент", г. Ужгород, ул.Гагарина, 101