

Изобретение относится к жатке для зерноуборочного комбайна, которая может быть перемещена в рабочем направлении по полю с находящейся на корню сельскохозяйственной культурой для скашивания культуры и направления скошенной массы в комбайн для отделения зерна.

Комбайн обычно содержит корпус, установленный на ходовых колесах для транспортировки корпуса по полю. Впереди корпуса имеется приемная камера, имеющая наклон вверх от нижнего конца вблизи земли до верхнего конца, являющегося входом для скошенной массы, направляемой в корпус комбайна. Приемная камера представляет собой прямоугольную трубу, снабженную транспортером для транспортировки скошенной культуры по трубе в направлении к комбайну.

На переднем конце приемной камеры имеются фланец и механизм крепления для навешивания жатки на приемной камере. Жатка может иметь разную конструкцию, пригодную для косы стоящей на корню сельскохозяйственной культуры по ширине захвата, значительно превышающей ширину корпуса комбайна, транспортировки скошенной массы в направлении внутрь и подачи ее через отверстие, совпадающее с входным отверстием приемной камеры. В большинстве случаев жатку жестко прикрепляют к приемной камере для обеспечения эффективного уплотнения приемной камеры. Жестко закрепляемая жатка стала традиционной и в значительной степени единственной, имеющейся в продаже.

Жесткое навешивание жатки на приемную камеру создает много проблем, связанных, в частности, с тем, что она остается жестко закрепленной на корпусе комбайна независимо от уровня поверхности земли. Поэтому оператор должен постоянно следить за уровнем поверхности земли и поднимать и опускать всю жатку в зависимости от изменений уровня, а также управлять комбайном так, чтобы наиболее удобным образом приспособиться к изменениям уровня поверхности земли.

Если оператор неправильно оценит уровень земли и допустит вхождение в контакт с землей того или другого конца жатки, возможны различные последствия. В некоторых случаях жатка может вдавливаться в землю/в результате чего она будет подхватывать почву и камни и переносить их вместе со скошенной массой в комбайн. Хотя это сразу и не катастрофично, но может вызвать повреждение требующего осторожного обращения оборудования через короткий или длинный период времени. В особо серьезных случаях удар может быть достаточным для того, чтобы повредить жатку, что может потребовать затрат времени на ремонт.

Даже если не делается ошибок, все же дополнительные усилия оператора, связанные с постоянным изменением высоты расположения жатки в соответствии с уровнем поверхности земли, утомляют оператора и приводят к снижению производительности.

Поэтому предпринимались попытки обеспечить жатке возможность в некоторой степени плавать и самоустанавливаться относительно приемной камеры. В соответствии с одной из конструкций жатку прикрепляют к приемной камере посредством круглого соединительного устройства, позволяющего жатке поворачиваться вокруг центральной оси круглого соединительного устройства. В этом случае круглое отверстие на задней стороне жатки взаимодействует с входным круглым отверстием приемной камеры таким образом, что обеспечивается неизменность уплотнения между ними несмотря на поворотное движение жатки вокруг центра окружности. Эта конструкция, однако, неудовлетворительна потому, что требует специальной формы отверстия приемной камеры, а также потому, что обеспечивает ограниченное плавающее движение.

Валкоукладчики, которые не требуют уплотнения, поскольку они не имеют приемной камеры, а просто укладывают скошенную культуру на землю валками, часто имеют плавающую конструкцию, при которой жатка валкоукладчика может быть поднята или опущена в зависимости от контакта жатки с землей либо посредством полозков, либо посредством копирующих колес. Во многих случаях плавающее движение обеспечивают посредством тяг, шарнирно соединенных с жаткой и с передней стороной навесного устройства, причем тяги, позволяя подъем жатки в вертикальном направлении, имеют также достаточный люфт, обеспечивающий возможность поворота всей жатки вокруг оси, находящейся по ходу движения впереди нее. Это плавающее действие, обеспечиваемое вертикальным и поворотным движениями, как было установлено, особенно эффективно обеспечивало возможность наиболее эффективной работы жатки с минимальной необходимостью в управлении оператором. Однако эта конструкция считалась неприемлемой для комбайна, где уплотнение между жаткой и приемной камерой является делом первостепенной важности.

Важным фактором, влияющим на работу жатки, установленной с возможностью плавающего движения, является равномерная подача массы скошенной культуры в приемную камеру комбайна.

В жатке [1] вдоль режущего аппарата размещены по крайней мере один поперечный, а также продольный по отношению к направлению движения комбайна транспортеры. Благодаря выполнению продольного транспортера секционным и с возможностью смещения одной его секции относительно другой по вертикали предотвращается попадание скошенной массы под нижнюю ветвь поперечного транспортера и улучшается отвод массы от режущего аппарата. Однако при этом не достигается достаточно равномерная подача массы в приемную камеру комбайна.

В основу изобретения поставлена задача создания усовершенствованной жатки для зерноуборочного комбайна, которую можно было бы навешивать на приемной камере комбайна с возможностью плавающего движения и с одновременным обеспечением эффективного уплотнения между жаткой и приемной камерой и равномерной подачей в камеру скошенной массы, что ведет к снижению потерь урожая.

Эта задача решается тем, что жатка, содержащая основную раму и навесную раму, средство соединения навесной рамы с концами основной рамы, проходящими снаружи соответствующих боковых ее сторон, расположенный в поперечном направлении и перед передней кромкой рамы режущий аппарат для срезания культуры на корню, расположенное в центральной части рамы и сзади нее выбросное окно для прохождения срезанной культуры, расположенные за режущим аппаратом и вдоль него для приема срезанной культуры и переноса ее в поперечном направлении в сторону выбросного окна, два поперечных транспортера, полотно каждого из которых охватывает пару направляющих роликов, оси вращения которых параллельны продольной оси комбайна, при этом один ролик расположен смежно с выбросным окном, а другой - отстоит от него для образования концов транспортера, продольный транспортер, расположенный за режущим аппаратом между смежными концами поперечных транспортеров для переноса срезанной культуры от этих концов в сторону выбросного окна для прохождения через него, и расположенный в зоне продольного транспортера поддон, согласно изобретению, снабжена элементом для регулирования количества срезанной культуры на полотне продольного транспортера и направления ее для прохождения в выбросное окно и имеющим горизонтальную

продольную ось, расположенную поперечно относительно продольной оси комбайна и параллельно заднему ролику продольного транспортера, разнесенными по краям жатки кронштейнами для установки этого элемента и средствами привода его вокруг продольной оси в направлении перемещения верхней ветви продольного транспортера, при этом поддон установлен под нижней ветвью продольного транспортера и выполнен гибким, причем передний его конец соединен с основной рамой сзади режущего аппарата, а задний - соединен с навесной рамой.

Элемент для регулирования количества срезанной культуры на полотне продольного транспортера и направления ее для прохождения в выбросное окно может быть выполнен в виде шнека, часть спиральных витков которого расположена над полотном продольного транспортера.

Предпочтительно, чтобы этот элемент был расположен над поперечными транспортерами.

Сущность изобретения поясняется чертежами, где на

фиг.1 - вид сверху зерноуборочного комбайна, снабженного жаткой в соответствии с настоящим изобретением;

фиг.2 - вид сверху центральной части показанной на фиг.1 жатки в увеличенном масштабе;

фиг.3 - вертикальный вид сзади жатки, показанной на фиг.2;

фиг.4 - разрез по линиям А-А на фиг.1;

фиг.5 - разрез по линиям Б-Б на фиг.1;

фиг.6 - разрез лишь самой нижней части устройства, показанного на фиг.4, на котором показаны в увеличенном масштабе детали продольного транспортера и поддона;

фиг.7 - схематический вид в разрезе альтернативного варианта осуществления изобретения с использованием традиционного приемного шнекового транспортера.

Показанный на фиг.1 зерноуборочный комбайн содержит корпус 1, установленный на ходовых колесах 2 и 3 обычной конструкции и содержащий размещенные в нем традиционной конструкции битеры, решета и т.п. для отделения зерна от соломы и мякины. Корпус снабжен приемной камерой 4, тоже имеющей традиционную конструкцию и в традиционном комбайне выполненной отдельно от жатки, обозначенной общей позицией 5, что позволяет покупателю использовать при необходимости различные типы жатки.

Поэтому к приемной камере 4 прикреплена передняя навесная рама 6, к которой может быть прикреплена основная рама 7 жатки 5 посредством лишь болтов или зажимных устройств.

Жатка содержит центральную часть 8 основной рамы 7, соединенную или выполненную за одно целое с двумя боковыми наружными частями 9 и 10 рамы, проходящими соответственно сбоку комбайна. В некоторых случаях может быть обеспечена гибкость между наружными боковыми частями и центральной частью рамы. В других случаях вся конструкция может представлять собой жесткую удлиненную раму. На переднем краю участков рамы установлен режущий аппарат 11, представляющий собой крайний передний режущий элемент, предназначенный для захватывания и срезания культуры традиционным способом. Каждая из боковых частей 9 и 10 рамы несет на себе поперечные транспортеры 12 и 13, расположенные непосредственно позади режущего аппарата для перемещения скошенной культуры вдоль боковой части к приемной камере 4, т.е. в направлении поперек движения комбайна. Продольный транспортер 14 установлен в центральной части рамы с возможностью движения в направлении перемещения материала от концов поперечных транспортеров 12 и 13 назад в приемную камеру 4 через отверстие в ней, имеющее традиционную конструкцию.

На фиг.2, 3 и 4 показана в увеличенном масштабе и более подробно конструкция жатки в районе центральной части рамы. Навесная рама 6 содержит поперечную верхнюю балку 15, пару вертикальных балок 16 и 17 и поперечную нижнюю балку 18, между которыми получается в результате отверстие 19, которое образует выбросное окно для подачи материала в приемную камеру 4 комбайна.

Основная рама 7 жатки представляет собой прямоугольную раму, содержащую поперечную верхнюю балку 20 в виде удлиненной балки, являющейся основной опорной балкой для жатки и потому проходящей по всей ширине жатки для поддержания традиционным образом составных элементов жатки. От балки 20 отходят вниз две вертикальные опорные стойки 21 и 22, расположенные вблизи от вертикальных балок 16, 17 рамы 6.

Основная рама 7 жатки навешена на раме 6 с помощью трех шарнирных тяг 23, 24 и 25. Тяга 23 прикреплена к выступающему вверх кронштейну 26, который прикреплен к вертикальной балке 16 и отходит от нее в направлении назад и вверх к месту, находящемуся позади навесной рамы 6. Тяга 23 отходит от него в направлении вперед и прикреплена к кронштейну 27, установленному на балке 20. Тяга 23 установлена посередине рамы на верхнем ее конце, а тяги 24 и 25 установлены с обеих сторон рамы 6. от которой они отходят в направлении вперед, где они присоединены к соответствующей одной из стоек 21, 22 рамы 7.

Поворотное (качательное) движение каждой тяги обеспечено в месте ее соединения с соответствующей стойкой посредством оси 28 шарнира. Тяги, таким образом, обеспечивают возможность вертикального движения основной рамы 7 жатки относительно навесной рамы 6. Оси шарниров тяг либо монтируют на резиновых опорах, либо делают выпуклыми, чтобы обеспечить возможность некоторого поворотного движения и, следовательно, ограниченного движения перекашивания рамы жатки относительно оси, проходящей приблизительно через центр рамы 6 в направлении вперед от нее, так что тот или другой конец жатки может быть поднят в ограниченной степени в соответствии с изменениями уровня поверхности земли. Основная рама 7 подвешена на двух пружинах 29 и 30, соединяющих верхнюю часть рамы 6 с передней частью каждой тяги 24, 25.

Показанная конструкция из тяг и пружины является лишь одним из примеров самых разнообразных способов навески, которые могут быть использованы. Поскольку детали этой части устройства не являются важным признаком изобретения, то устройство показано лишь схематически.

Как показано на фиг.6, продольный транспортер 14 содержит два ролика 31, 32. Оси 33 роликов расположены перпендикулярно к рабочему направлению движения жатки, причем ролик 32 расположен смежно с выбросным окном. Верхняя ветвь полотна 34 транспортера, установленного на валиках, движется в направлении назад к отверстию 19.

Соответствующие оси 33 роликов 31 и 32 установлены на соответствующих концах поддерживающей пластины 35, проходящей между верхней и нижней ветвями полотна транспортера и имеющей поддерживающую поверхность для верхней ветви транспортера. Оси 33 установлены на пластине 35 без возможности перемещения. Но сама пластина установлена на заднем конце с помощью пальцев 36 (показан только один), каждый из которых имеет возможность перемещаться в вертикальном пазу 37 в соответствующих двух

вертикальных кронштейнах 38, установленных на навесной раме, что обеспечивает возможность ограниченного перемещения пластин 35 и, следовательно, оси 33 ролика 32 относительно нижней балки 18 навесной рамы.

Ролик 31 установлен на переднем конце пластины 35, опирающемся на часть 39 рамы жатки, жестко соединенную с балкой 20. Часть 39 рамы может быть, таким образом, перемещена вместе с основной рамой 7 относительно навесной рамы 6 и, в частности, нижней поперечной балки 18, на которой установлен ролик 32. Передний конец пластины 35 и, следовательно, ролик 31 установлены на части 39 рамы подобно ролику 32 с возможностью вертикального перемещения относительно части 39 рамы.

В этом случае пластину 35 удерживают с возможностью ограниченного вертикального движения посредством двух горизонтальных планок 40, 41, между которыми расположен конец пластины 35. Эта конструкция крепления позволяет как ограниченное движение по вертикали, так и горизонтальное скользящее движение, необходимое для компенсации изменения расстояния между нижней балкой 18 и частью 39 рамы жатки, вызываемое перемещением основной рамы жатки. Натяжение полотна транспортера обеспечивают постоянством расстояния между роликами 31 и 32, установленными на пластине 35.

Задний край 42 части 39 рамы и передний край 43 нижней балки 18 соединены друг с другом посредством поддона 44, установленного под полотном 34 транспортера для предотвращения утечки зерна из жатки в этом месте. Поддон представляет собой плоский тонкий лист стали.

Передний край поддона, как показано на фиг.6, неподвижно прикреплен посредством болтов 45 к части 39. Задний край поддона установлен с возможностью скольжения между нижней стороной края 43 и верхней поверхностью пластины 46, образующей вместе с передним краем 43 щель, в которую входит задний край поддона, благодаря чему край поддона может скользить в его продольном направлении, компенсируя изменения расстояния между частью 39 рамы жатки и нижней балкой 18, вызываемые поворотом и подъемом рамы жатки.

Поддон изготовлен из подходящего тонколистового металла достаточной жесткости, чтобы он не провисал под действием собственного веса и веса находящегося на нем материала. Он также достаточно гибок для того, чтобы он мог изгибаться относительно осей, параллельных рабочему направлению, позволяя тем самым движения перекашивания (поворота) основной рамы жатки.

По этой причине поддон не должен иметь жестких опорных элементов в поперечном направлении, но может иметь продольные опорные элементы по бокам.

Таковыми элементами могут служить загнутые кромки 47 или трубчатые подпорки (не показаны), которые могут создавать направленное сзади наперед тяговое усилие для продвижения переднего края жатки.

Поддон, таким образом, уплотняет зону между жаткой и передней стороной отверстия 19 у нижней поверхности, предотвращая выпадение материала из жатки. Материал по бокам и выше отверстия 19 подходящим образом удерживают посредством описанных транспортирующих устройств.

Ролик 31 расположен на некотором расстоянии позади режущего аппарата 11 и, в частности, позади бруса 48, который поддерживает нож режущего аппарата и имеет традиционную конструкцию.

Рама 7 также несет на себе элемент, который на фиг.1 не показан, но показан на фиг.2, 3 и 4. Элемент содержит вал 49, установленный с возможностью вращения в подшипниках 50, смонтированных на раме 7 на подходящих опорах. Средства привода элемента вокруг его продольной оси в направлении перемещения верхней ветви продольного транспортера на чертежах не показаны. Это могут быть любые традиционные средства.

Вал 49 может иметь в средней его части занимающий лишь часть его длины лопастный участок, образованный двумя гибкими лопастями 51, установленными в осевой плоскости вала 49 и разнесенными по окружности на 180° друг от друга.

Снаружи лопастной секции расположены две винтовые лопасти 52, 53 шнека с таким направлением винтовой линии, которое обеспечивает перемещение материала в направлении внутрь при вращении вала 49 в направлении против часовой стрелки (если смотреть на фиг.4), и понятно, следовательно, что элемент и транспортер 14, взаимодействуя при вращении, обеспечивают подачу материала в направлении назад из центральной части рамы через отверстие 19 в приемную камеру 4 комбайна.

В частности, лопасти 51, действуя в самом центре отверстия, проталкивают (отпребают) материал в направлении назад, прижимая его к транспортеру 14, в результате чего материал может надлежащим образом проходить через отверстие в приемной камере, которое, как было ранее **сказано**, меньше, чем отверстие 19 в раме.

Винтовые лопасти 52 и 53 стремятся переместить материал в направлении к лопастному участку, что также обеспечивает удержание материала и направление **его** внутрь и вниз для совместной с транспортером 14 подачи через отверстие в приемную камеру.

Основная рама жатки, состоящая из центральной части 8 и боковых частей 10 и 11, содержит трубообразную поперечную верхнюю балку 20 и задний лист 54 (лучше всего показанный на фиг.5, но не показанный для удобства на фиг.3), который отходит в направлении наружу от центральной рамы к дальнему наружному концу боковой части рамы.

Вертикальные опорные стойки, две из которых показаны и обозначены позициями 21 и 22, прикреплены к нижней коробчатой части 55, которая проходит в направлении вперед и несет на себе брус 48 режущего аппарата. В центре боковых частей рамы имеются части 39 рамы жатки для поддержания концов ролика 31.

Вблизи наружного конца каждой из боковых частей рамы установлено копирующее колесо 56. Пружины 29, 30 имеют достаточную силу, благодаря чему копирующее колесо 56 принимает на себя лишь небольшую часть веса боковой части рамы, так что копирующее колесо может, катаясь по земле, легко поднимать и опускать боковую часть рамы относительно рамы 6 в соответствии с высотой поверхности земли.

Само копирующее колесо 56 может быть подпружинено, так что жатка имеет мягкую подвеску и может самоустанавливаться в соответствии с изменениями профиля поверхности земли.

Каждая из боковых частей рамы несет на себе пары роликов 57 и 58, из которых ролик 58 расположен на внутреннем конце боковой части рамы, а ролик 57 - на наружном и которые предназначены для установки и перемещения полотен поперечных транспортеров 12, 13. Полотна транспортеров расположены непосредственно позади бруса 48, в результате чего скошенная культура падает с ножа прямо на полотна и движется в поперечном направлении к продольному транспортеру 14. Ролики 58 (фиг.3) закреплены, как лучше всего показано на фиг.5, на заднем листе 54.

Как показано на фиг.4, ролик 58 расположен непосредственно позади бруса 48, на котором он закреплен и отходит от него в направлении назад к заднему краю боковой части рамы вблизи нижней балки 18. Угол наклона верхней поверхности поперечного транспортера 13 относительно предполагаемого направления земной поверхности (или горизонтали) составляет около  $18^\circ$  и этот угол достаточно мал, чтобы позволить падение культуры надлежащим образом на транспортеры перемещение ее транспортером параллельными рядами.

Значительное увеличение угла наклона транспортера снижает эффективность транспортировки культуры, поскольку культура не будет оставаться лежать правильными параллельными рядами, а будет сбиваться в кучу и забивать машину.

Кроме того, как показано на фигурах 4 и 5, поперечный транспортер расположен его передним концом насколько можно близко к земле и непосредственно за брусом 48, так что отсутствует или имеется весьма незначительный уступ за ножом, который (уступ) нужно культуре преодолеть, прежде чем упасть на полотенный транспортер. Таким образом, когда нож режущего аппарата находится очень близко к поверхности земли, передний край нижней ветви транспортера почти соприкасается с землей и отстоит от нее лишь на расстоянии, равном толщине поддона, проходящего под транспортером.

Передний ролик 31 транспортера 14 отнесен в направлении назад от бруса 48 на расстояние, достаточное для того, чтобы он мог пройти под нижней ветвью поперечных транспортеров 12 и 13 и, в частности, под их внутренними роликами 58.

Такое расстояние может составлять примерно от 9 до 18 дюймов (22,85-45,7 см) и обеспечивает состояние, при котором наружные края транспортера 14 находятся под нижней ветвью транспортеров 12 и 13. Это предотвращает окутывание транспортеров 12 и 13 материалом и застревание материала между транспортерами 12, 13 и транспортером 14. Кроме того, этому застреванию препятствует то, что угол наклона транспортера 14 к горизонтали немного меньше, чем угол наклона транспортеров 12 и 13, в результате чего промежуток между верхней ветвью транспортера 14 и нижней ветвью транспортеров 12 и 13 постепенно увеличивается по мере приближения к отверстию 19.

Режущий аппарат 11 имеет традиционную конструкцию и может обеспечивать перекрытие на некотором участке между двумя приводными брусками режущего аппарата в районе центральной линии жатки.

Мотовило 59 не показано для удобства на фиг.1, 2 и 3, но показано на фиг.4 и 5. Оно содержит опорный вал 60, на котором установлено несколько планок (не показаны) с помощью подходящих опорных ребер. Мотовило 59 может иметь традиционную конструкцию или модернизированную конструкцию.

Конструкция крепления ролика 32 и заднего конца поддона 44 на навесной раме 6 приемной камеры 4 и переднего ролика 31 и переднего конца поддона 44 на раме жатки обеспечивает возможность надлежащего регулирования подачи материала посредством полотна 34 в приемную камеру, а искривление полотна транспортера и уплотнительного поддона при движении перекашивания жатки относительно навесной рамы 6 позволяет осуществить это движение. Это позволяет жесткой моноблочной жатке следовать профилю поверхности земли или самоустанавливаться в поперечном направлении относительно движущего транспортного средства. Как было указано выше, навеска жатки посредством шарнирных тяг позволяет ограниченную величину движения самоустанавливания как в направлении перекашивания, так и в направлении подъема, что оказывается возможным благодаря изгибу при этом полотна 34 и уплотнительного поддона 44. Поскольку задний конец полотна и уплотнительного поддона остаются надлежащим образом расположенными относительно приемной камеры, подача материала в приемную камеру гарантированно происходит без образования каких-либо щелей, изменяющихся в зависимости от перемещения жатки.

Кроме того, крепление роликов 31 и 32 на монтажных кронштейнах, позволяющих ограниченное вертикальное движение каждого из роликов, позволяет устранить проблемы, связанные с подачей материала. Обычно вес роликов, полотна и поддерживающей пластины удерживает ролики на нижнем пределе пазовых креплений. Однако в некоторых случаях возможна обратная подача материала под транспортер и, если бы транспортер был закреплен жестко, имело бы место заклинивание материала между транспортером и поддоном. Обеспечение транспортеру возможности плавать (самоустанавливаться) в вертикальном направлении предотвращает остановку транспортера и позволяет ему освободиться от этого препятствия. При этом материал, который бы в ином случае заклинился под полотном транспортера, просто заставит транспортер слегка приподняться и пройдет вперед относительно направления движения машины и, обогнув передний ролик 31, вновь соединится с материалом, проходящим по верхней ветви полотна 34. Оба ролика 31, 32 закреплены с возможностью ограниченного вертикального движения на обоих их концах, но в некоторых случаях обязательно крепление указанным образом только одного ролика или крепление с возможностью вертикального движения только одного конца ролика, что даст тот же результат.

Жатка работает следующим образом. Срезанная режущим аппаратом 11 культура с помощью поперечных транспортеров 12 и 13 подается к центральной части жатки, где расположен продольный транспортер 14. При этом элемент в виде вала 49 с гибкими лопастями 51 и винтовыми лопастями 52, 53 обеспечивает распределение срезанной культуры на полотне продольного транспортера 14 и способствует равномерному направлению ее в отверстие 19, являющееся выбросным окном. Благодаря тому, что основная рама 7 закреплена на навесной раме 6 шарнирно, обеспечивается плавающее движение рамы 7. При этом соединенный и с основной рамой 7, и с навесной рамой 6 поддон 44 препятствует образованию между ними щелей, что предотвращает выпадение срезанной культуры.

На фиг.7 показан альтернативный вариант осуществления изобретения. Приемная камера 4 имеет цепной транспортер 61 для транспортировки культуры в направлении стрелки 1В. Приемная камера может быть поднята или опущена посредством рычажного навесного устройства 62, шарнирно соединенного с кронштейном 63 на нижнем конце приемной камеры.

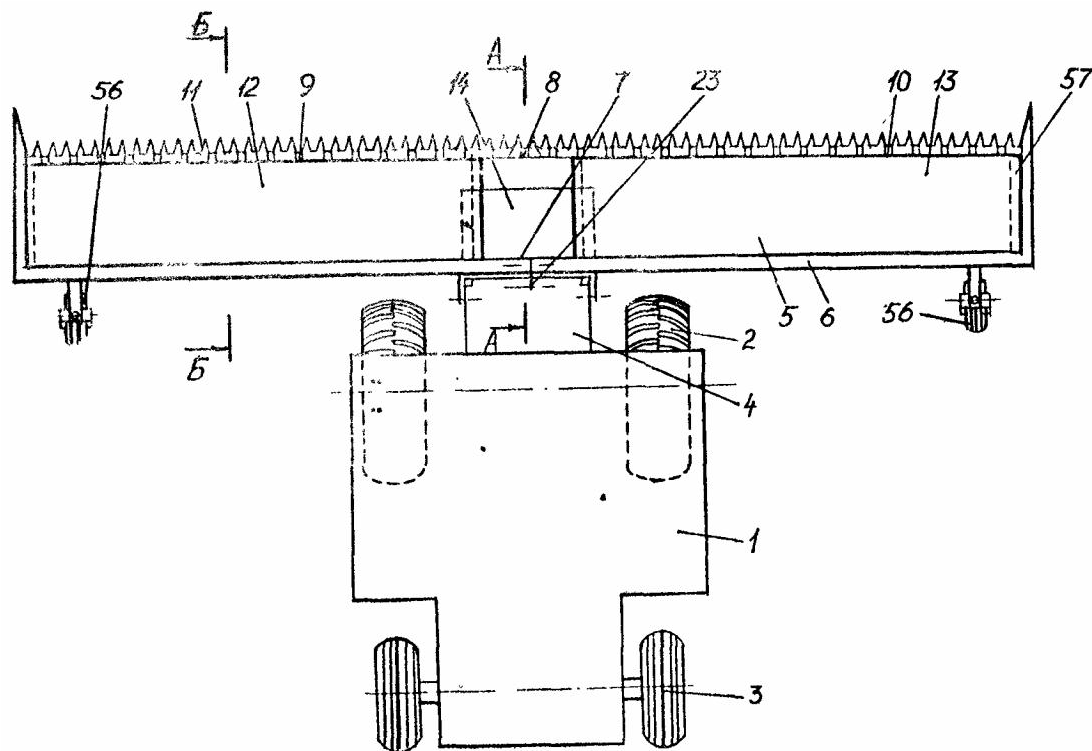
На передней торцевой поверхности установлена навесная рама 64, имеющая ушко 65, схематически показанное закрепленным на верхней поверхности приемной камеры.

Жатка содержит подающий шнек 66, мотовило 59 и режущий аппарат 11 и прикреплена к приемной камере 4 посредством двух верхних тяг 67 и двух нижних тяг 68. Верхние тяги 67 расположены с обеих сторон приемной камеры, причем их задние оси шарнирно установлены в ушках 65 на приемной камере, а передние оси закреплены на верхней балке 15 рамы жатки. Задние оси нижних тяг 68 шарнирно закреплены на нижней балке навесной рамы 64, а передние - на основной раме жатки в местах шарнирных соединений 69.

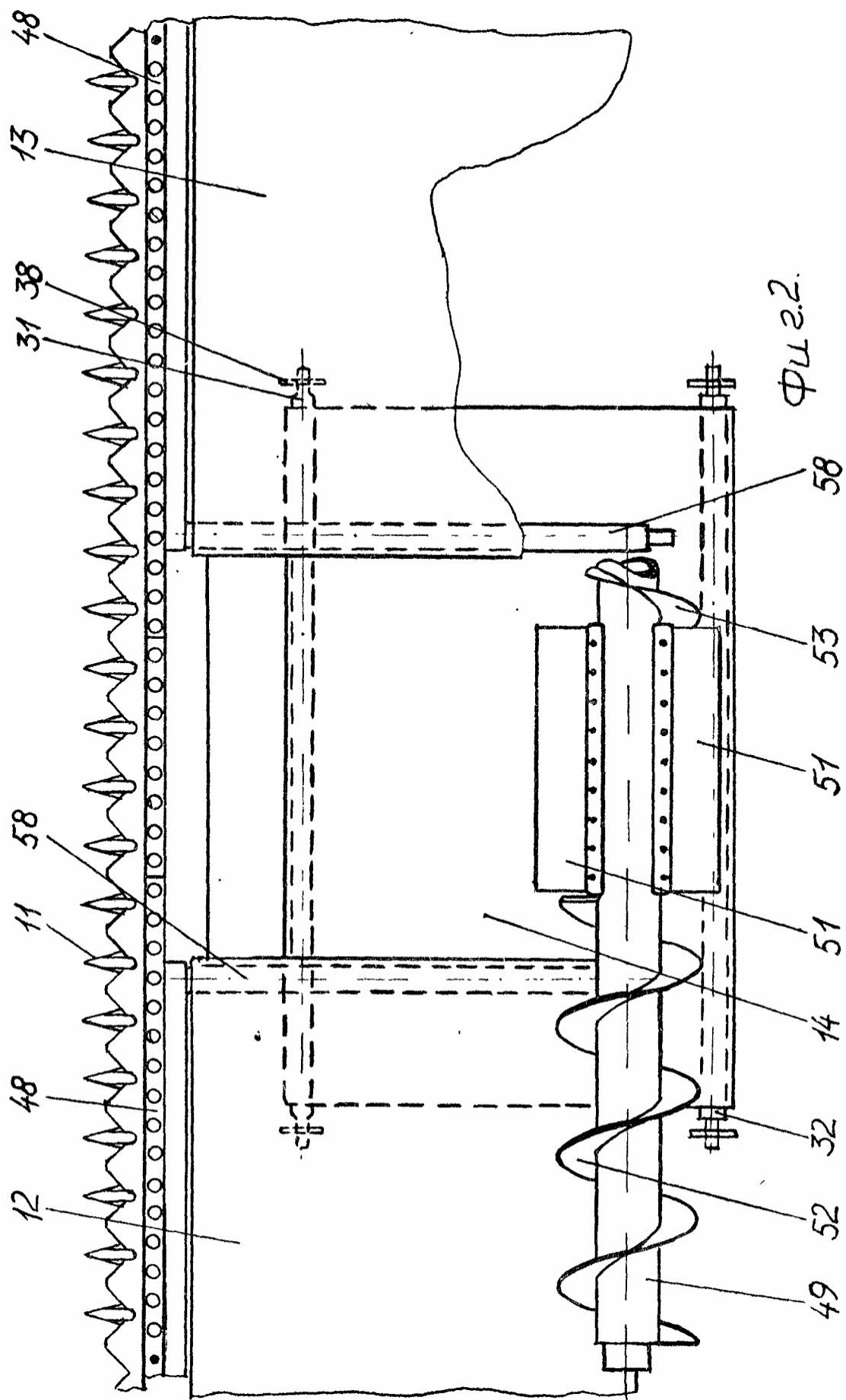
Имеется поддон 70, проходящий по линии нижних тяг 68 от балки жатки в месте шарнирного соединения 69 до балки в нижней части навесной рамы 64.

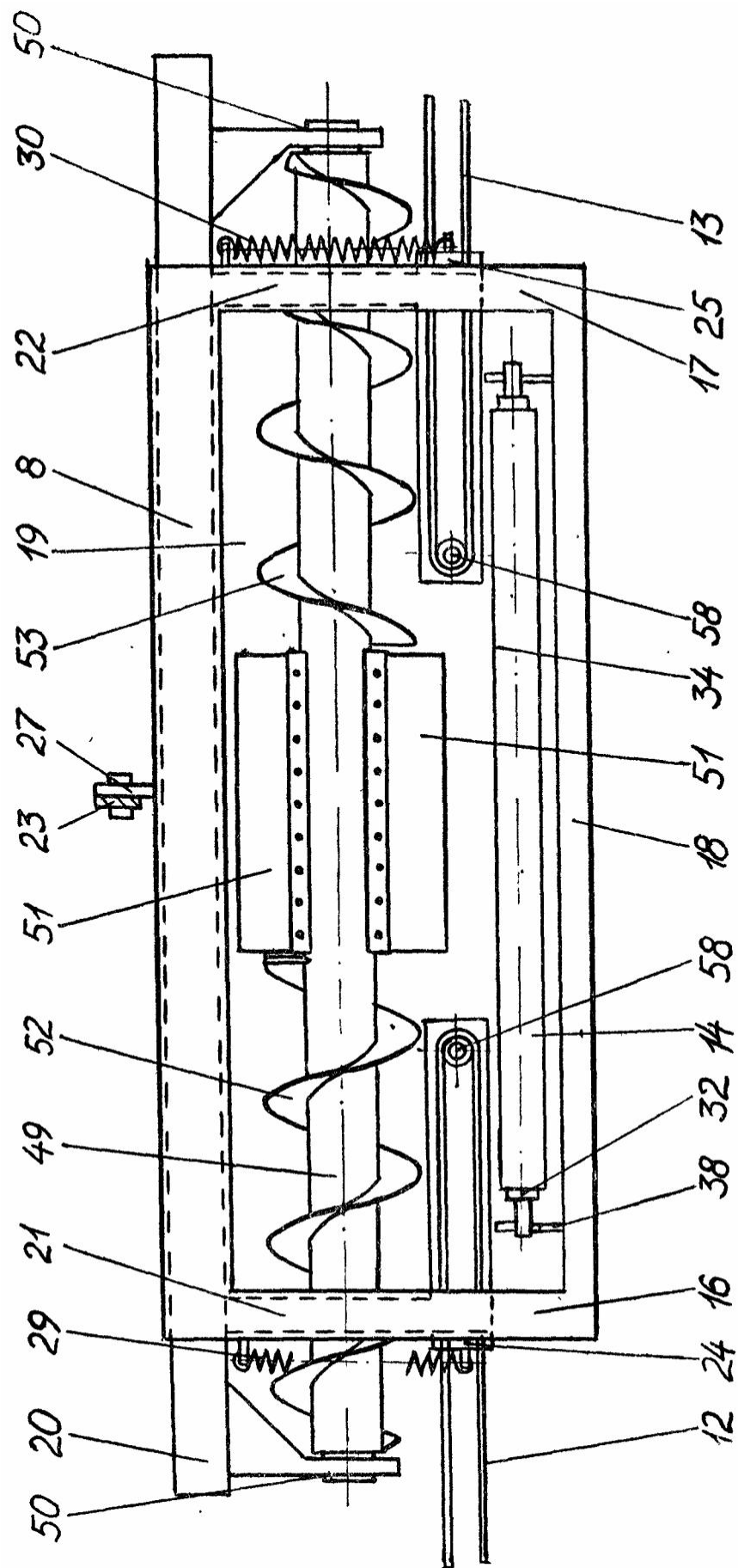
Поддон так же, как показано на фиг.6, на одном конце закреплен неподвижно, а на другом имеется скользящее соединение. В данном случае, поскольку материал движется по поддону в направлении назад, необходимо, чтобы поддон задним своим концом лежал сверху поверхности, к которой он прикреплен.

Это может быть обеспечено путем закрепления поддона на верхней поверхности посредством болтов и обеспечения скольжения его переднего конца. В соответствии с другим вариантом передний конец может быть закреплен посредством болтов, а задний конец может скользить по верхней поверхности элемента рамы, с которым он сцеплен. Вместо щелевого крепления, показанного на фиг.6, можно удерживать задний конец поддона путем придания поддону дугообразного изгиба, в результате чего его собственное пружинящее действие заставит задний конец прижиматься к поверхности, по которой он скользит.

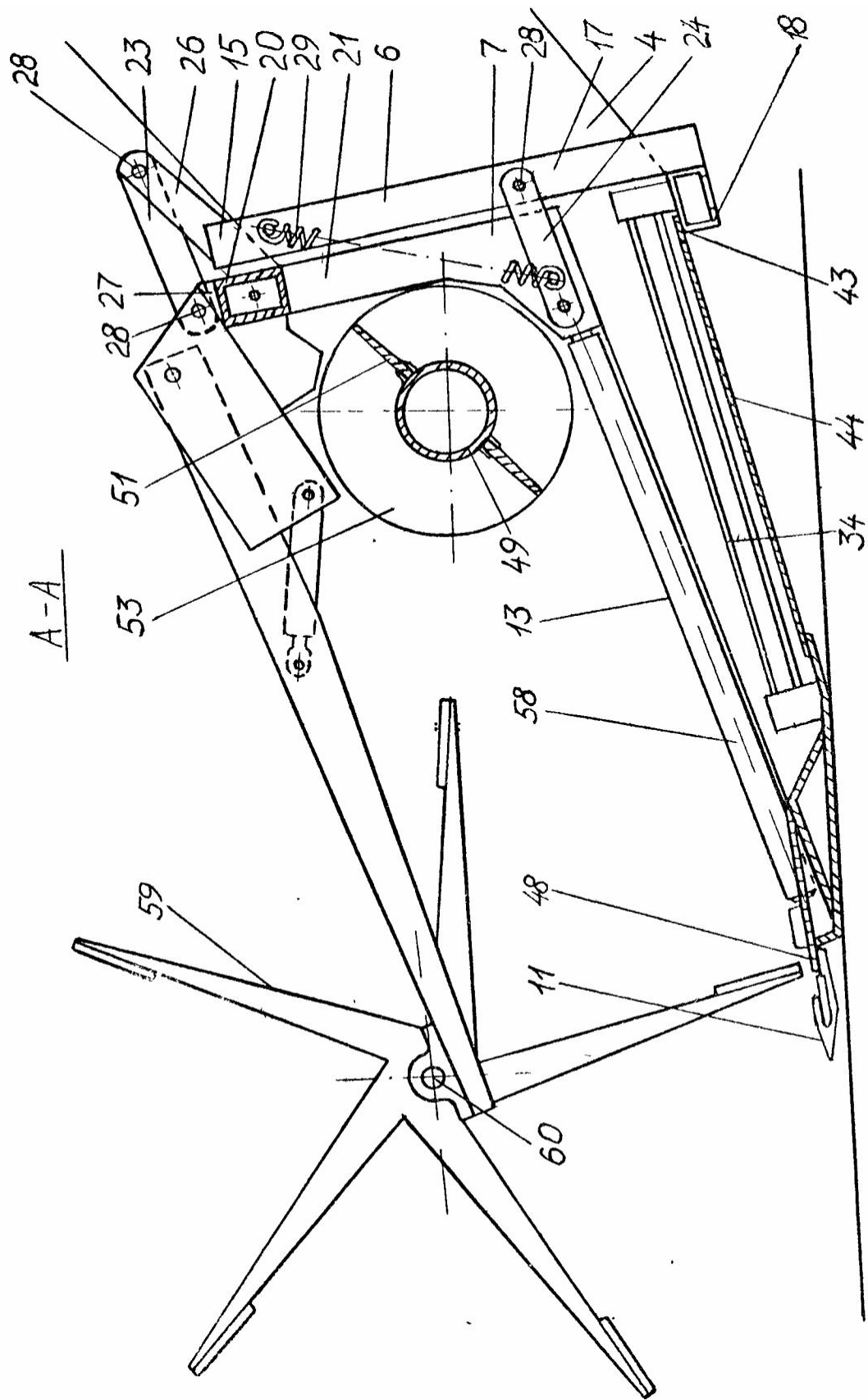


Фиг. 1





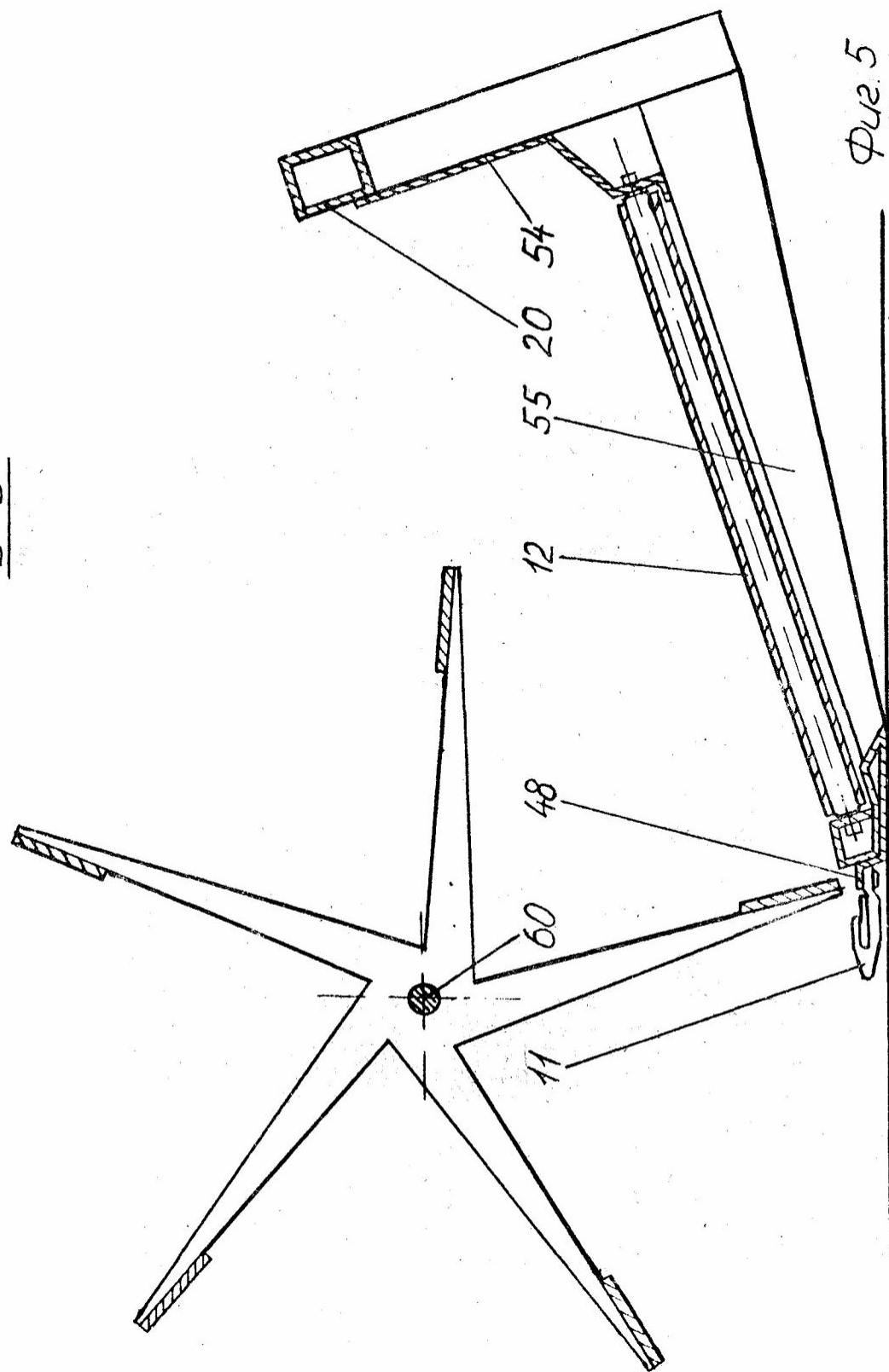
Фиг. 3

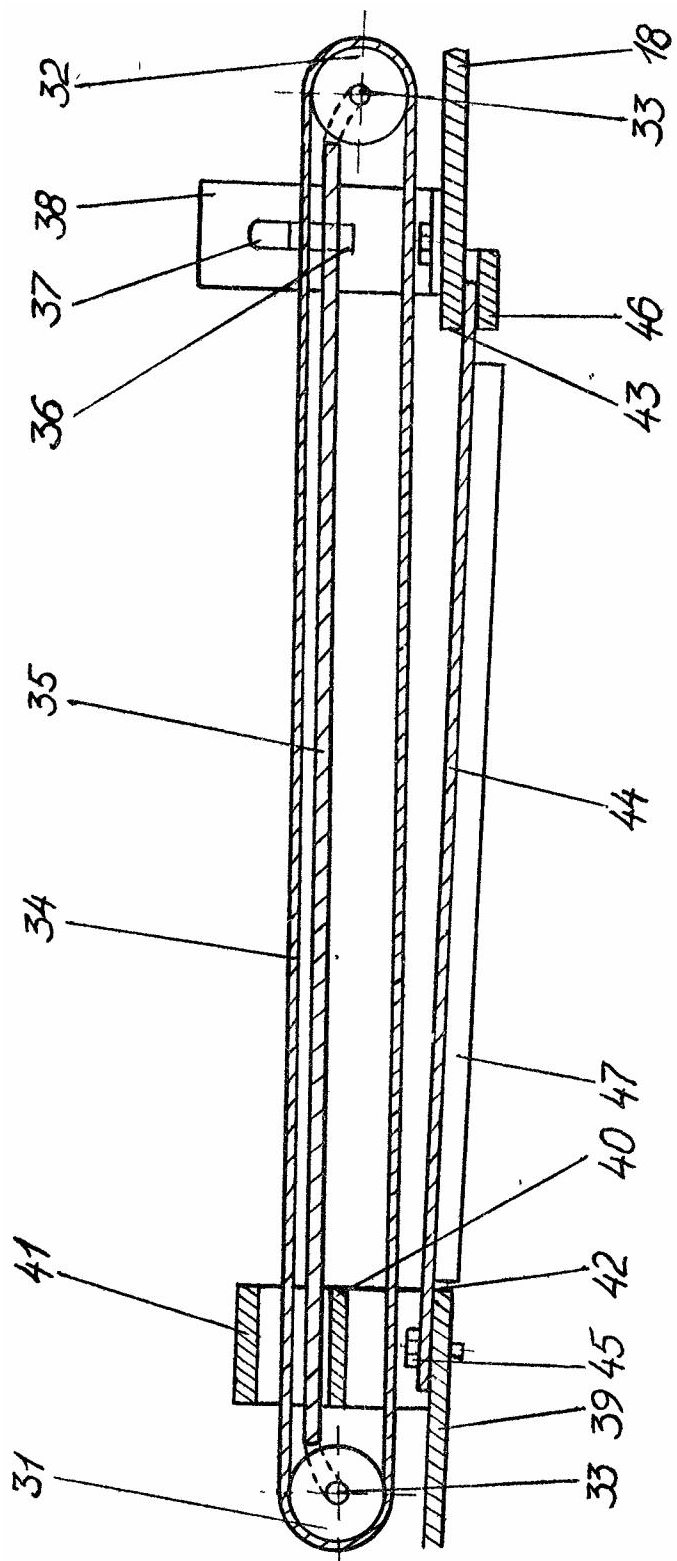


Ф42 4

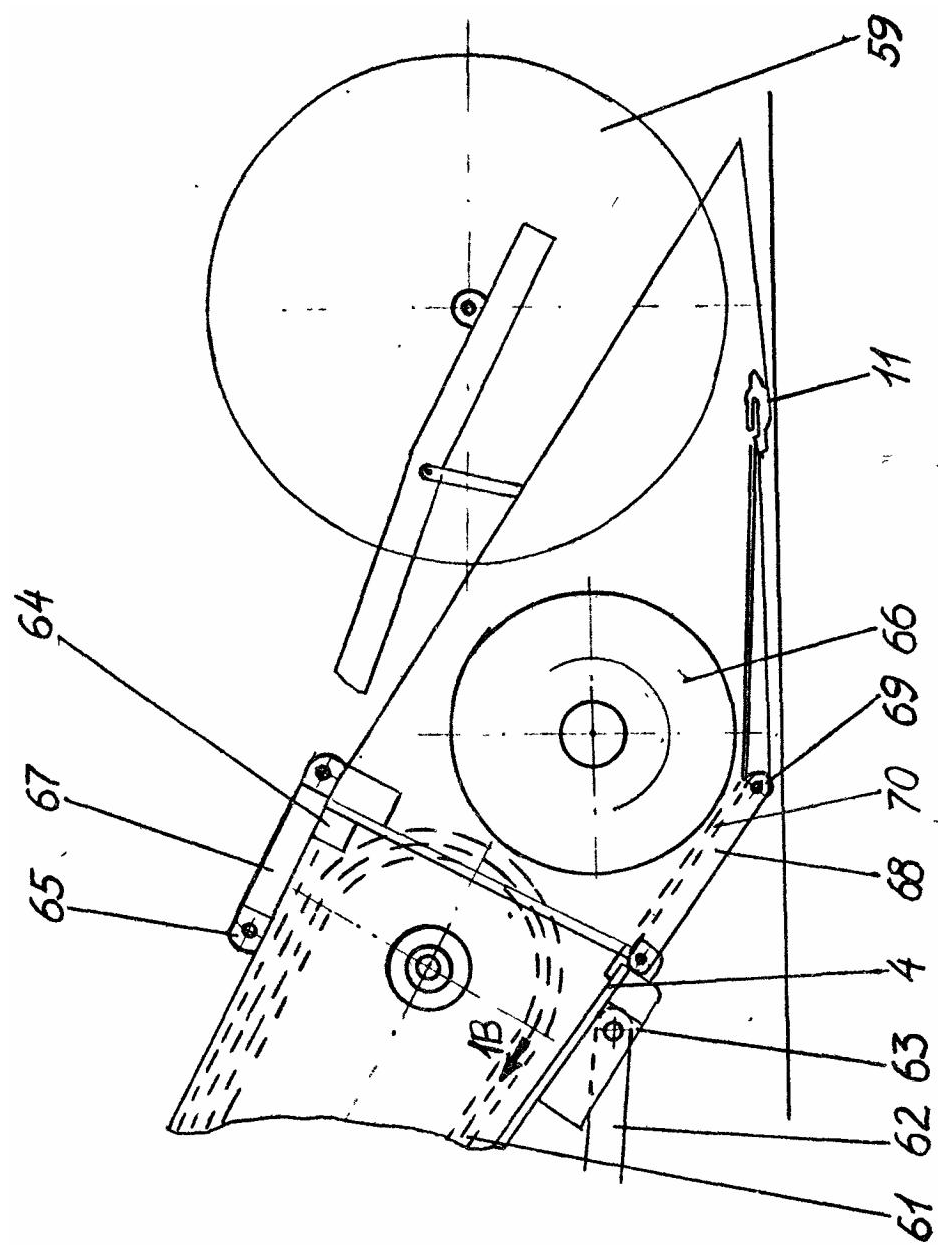


Б-5





Фиг. 6.



Фиг. 7